

INFORMAȚII PERSONALE **Tonț Gabriela**

📍 Oradea, Bihor, România



✉ gtont@uoradea.ro

Sexul F | Naționalitatea Română

EXPERIENȚA PROFESIONALĂ

- | | |
|-------------|--|
| 2011- 2015 | <p>Conferențiar, Departamentul Ingineria Sistemelor Automate și Management, Facultatea de Inginerie Electrică și Tehnologia Informației, Universitatea din Oradea</p> <ul style="list-style-type: none"> – Activități didactice: predarea cursurilor, elaborare cursuri, seminariilor și laboratoarelor la disciplinele predate: fiabilitatea sistemelor, calitate in electrotehnică, ingineria calității; – Elaborarea de cărți de specialitate, – Coordonarea lucrărilor de licență și disertație, membru în comisii licență și master, membru în comisii de susținere a referatelor de doctorat; – Activități de cercetare în robotică, sisteme inteligente, sisteme colaborative cu aplicații în robotică, analiză de fiabilitate, modelare, testare și simulare; – Publicarea a 127 articole cu rezultatul acestor cercetări în reviste și proceeding –urile conferințelor naționale și internaționale. |
| 2006-2011 | <p>Conferențiar, Catedra de Electrotehnică, Măsurări și Utilizarea Energiei Electrice , Facultatea de Inginerie Electrică și Tehnologia Informației</p> |
| 2002 - 2006 | <p>Șef de lucrări
Universitatea din Oradea, Facultatea de Inginerie Electrică și Tehnologia Informației, str. Universității nr. 1, cod 410087 Oradea, România</p> |
| 1997-2002 | <p>Inginer grad I A
Universitatea din Oradea, Centrul de Cercetări Geotermale
Activități de cercetare privind monitorizarea cu aplicații SCADA, controlul proceselor cu PLC și elaborarea metodelor de evaluare, a algoritmilor și programelor de calcul pentru analiza fiabilității sistemelor și echipamentelor electrice.</p> |

EDUCAȚIE ȘI FORMARE

- | | |
|-----------|--|
| 2016 | Abilitat, Universitatea "Lucian Blaga" din Sibiu |
| 2012-2014 | Master în Economie, Universitatea din Oradea, Facultatea de Științe Economice |
| 2003-2004 | Master specializarea Formarea profesorilor, Universitatea din Oradea, Departamentul pentru Pregătirea Personalului Didactic |
| 2000-2002 | Studii postuniversitare de specializare în informatică
Universitatea din Oradea, Facultatea Electrotehnică și Informatică |
| 1978-1983 | Inginer, Institutul Politehnic București, Facultatea de Tehnologie Chimică |

SPECIALIZĂRI

- | | |
|-----------|--|
| 2013-2014 | Program postuniversitar Blended learning și tehnologii educaționale moderne pentru învățământul universitar în domeniul Calculatoare și tehnologia informației |
|-----------|--|

1992-1993 Analiza și proiectarea sistemelor informatice (analisti-programatori)

CERTIFICĂRI

Reprezentantul managementului pentru calitate
TÜV Rheinland România, București 2006
Specialist pentru sisteme de managementul calității
TÜV Rheinland Romania, București 2006.
Auditor extern al calității TÜV Rheinland Romania
TÜV Rheinland România, București, 2006.
Extern Qualitätsmanagementauditorin Technische Überwachungs Vereine Akademie,
2006.

Limbi străine cunoscute

	INTELEGERE		VORBIRE		SCRIERE
	Ascultare	Citire	Participare la conversație	Discurs oral	
Engleză	Utilizator experimentat	Utilizator experimentat	Utilizator experimentat	Utilizator experimentat	Utilizator experimentat
Franceză	Utilizator experimentat	Utilizator experimentat	Utilizator experimentat	Utilizator experimentat	Utilizator experimentat
Italiană	Utilizator independent	Utilizator independent	Utilizator independent	Utilizator independent	Utilizator independent

Competențe dobândite la locul de muncă

- Integrarea sistemelor multi senzor pentru navigarea roboților autonomi;
- Alocarea dinamică a sarcinilor roboților pășitori;
- Analiza fiabilității și îmbunătățirea performanțelor sistemelor robotice;
- Efectuarea analizelor de fiabilitate sistemelor electrice complexe, identificarea structurilor tipice ale sistemelor electrice și stabilirea metodelor adecvate pentru analiză, elaborarea modelelor de evaluare, a algoritmilor și programelor de calcul pentru analiza fiabilității acestora;
- Dezvoltarea strategiilor de control al fiabilității și mentenanță preventivă și corectivă pentru sistemele electrice;
- Conducerea statistică a proceselor;
- Achiziția și procesarea datelor experimentale, a mărimilor fizice;
- Analiza fiabilității sistemelor socio-tehnice.

Competențe informatice

- Utilizator experimentat al softurilor STATISTICA și a softurilor de analiză fiabilistică: Weibull++, BlockSim, RENO
- Simulare și modelare în Matlab/Simulink, LabView.

Permis de conducere

- Categoria B

RECUNOAȘTEREA ȘI IMPACTUL ACTIVITĂȚII

- 117 articole (17 ISI, din care 3 în reviste, 56 BDI și 44 în reviste sau volume proceedings ale unor manifestări științifice internaționale și naționale recunoscute);
- 6 cărți (din care două ca prim autor) și 8 manuale de specialitate (teme: interfețe de proces, roboți, fiabilitatea sistemelor, calitate în electrotehnică);
- Peste 60 de citări în ISI Thomson și BDI;
- Trei brevete de invenții naționale și unul internațional în domeniul roboticii;
- Cinci prezentări invitate în plenul unor manifestări științifice internaționale;
- Recenzor pentru reviste și manifestări științifice;
- Membru în șase comitete științifice ale revistelor și manifestărilor științifice;
- Referent în două comisii de doctorat;
- Director și membru în opt proiecte internaționale și naționale de cercetare;
- Menționată în Who's Who in the World, 26th Silver Anniversary Edition 2010;
- Membru în American Association for Science and Technology (AASCIT);
- Membru al Asociației Inginerilor și Tehnicienilor din România, (AGIR);
- Membru în International Engineering and Technology Institute, Hong-Kong, (IETI);
- Expert evaluator ARACIS;
- 13 premii internaționale.

Premii internaționale

- The Belgian International Trade Fair for Technological Innovation, EUREKA, Gold Medal with mention in Bruxelles for the Invention *Method and Device for Driving Mobil Inertial Robot* Brussels, 2009.
- Medal and Diploma of International Warsaw Inventions Show IWIS 2009, Association of Polish Inventors and Rationalizers, for the Invention *Method and Device Walking Robot Dynamic Control* Warsaw, 2009.
- Diplôme du Salon international des Inventions Genève, pour *Procédé et contrôle dynamique de la marche de robots*, Genève 2010.
- Diplôme du Salon international des Inventions Genève, pour *Methode et dispositif de fonctionnement et de contrôle de robots*, Genève 2010.
- Special Prize for the Innovative Invention *Method and Device for Driving Mobil Inertial Robot*, Isfahan University of Technology, Robotic Center, Republic of Iran, 2010.
- The Belgian International Trade Fair for Technological Innovation, EUREKA, Gold Medal with mention in Bruxelles for the Innovation *Method and Device of Propulsion without any Source of Self-Energy Mobile Systems*. 2010.
- Gold Medal and Diploma of International Warsaw Inventions Show IWIS 2010, Association of Polish Inventors and Rationalizers, for the Invention *Method and Device of Dynamic Control of a Walking Robot* Invention Warsaw, 2010.
- Gold Medal with Mention and Diploma of International Warsaw Inventions Show IWIS 2010, Association of Polish Inventors and Rationalizers, for the Invention *Method and Device for Driving Mobil Inertial Robot* Warsaw, 2010.
- Diplôme du Salon international des Inventions Genève, pour l'invention: *Methode et dispositif de fonctionnement et de contrôle de robots mobiles d'inertie*, 2011.
- Outstanding Invention Award, Hong Kong Polytechnic University, Diploma for *Propulsion Without Any Source of Self-Energy Mobile Systems* for the Innovation Method and device of propulsion without any source of

self-energy for mobile systems, 2011.

- Gold Medal of the 9th International Exhibition of Inventions - ARCA 2011, Zagreb, CROAȚIA, 13-15 October 2011, for the patent: Method and device of propulsion without any source of self-energy for mobile systems, 2011.
- Gold Medal for Inventions at 5-th IWIS Exhibition, 3-5 November 2011 for the patent: *Method and Device for Walking Robot Dynamic Control*, Warsaw, Poland 2011.
- Medal and international Prize of the 10-th Moscow International Salon of Innovations and Investments, September 2010, Moscow, Russia, for the patent: Method and Device for Walking Robot Dynamic Control.

Semnătura

7.01.2017